

# 有限差分法

计算物理b  
高阳

# 背景

- 一维常微分方程

$$\frac{d^2\phi}{dx^2} + f(x) \frac{d\phi}{dx} + g(x)\phi = h(x)$$

- 例子：有阻尼的简谐振动

- 高维偏微分方程（二维或三维）

$$\frac{\partial^2\phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2\phi}{\partial y^2} + p(x, y) \frac{\partial\phi}{\partial x} + q(x, y) \frac{\partial\phi}{\partial y} + V(x, y) \phi = h(x, y)$$

- 例子：泊松方程

- 也可含时，如扩散方程

## 思路(1)

- (1) 连续变离散：在待解区域D中做网格分化，并标记其中的网格点；将求解 $\phi(x, y)$ 转换为求解 $\phi_i$
- (2) 微分变差分：**核心就是泰勒展开**。以一维为例：  
若待解区间是[a,b]，将其均匀的分割，记 $x_j$ 是其中的某个格点，其左边点 $x_{j-1}$ 与右边点 $x_{j+1}$ 与其间隔均为 $h$ ,则

$$\begin{aligned}\phi(x_{j+1}) &= \phi(x_j) + \phi'(x_j) h + \frac{1}{2} \phi''(x_j) h^2 + \frac{1}{6} \phi^{(3)}(x_j) h^3 + \frac{1}{24} \phi^{(4)}(x_j) h^4 + O(h^5) \\ \phi(x_{j-1}) &= \phi(x_j) - \phi'(x_j) h + \frac{1}{2} \phi''(x_j) h^2 - \frac{1}{6} \phi^{(3)}(x_j) h^3 + \frac{1}{24} \phi^{(4)}(x_j) h^4 + O(h^5)\end{aligned}$$

从而有

$$\begin{aligned}\phi'(x_j) &= \frac{\phi(x_{j+1}) - \phi(x_j)}{h} + O(h) = \frac{\phi(x_j) - \phi(x_{j-1})}{h} + O(h) \\ &= \frac{\phi(x_{j+1}) - \phi(x_{j-1})}{2h} + O(h^2)\end{aligned}$$

未知数与方程数目匹配可依次消除高阶误差，但不一定是最好的。

# 二阶偏导

- 一维

$$\phi''(x_j) = \frac{\phi(x_{j+1}) + \phi(x_{j-1}) - 2\phi(x_j)}{h^2} + O(h^2)$$

- 二维：均匀分割

$$\nabla^2 \phi = \frac{\phi_1 + \phi_2 + \phi_3 + \phi_4 - 4\phi_0}{h^2} + O(h^2)$$

- 如果两条分割线有夹角呢?  
方程数目不够，无法确定

# 不均匀分割

- 如何确定差分格式?
- 考察x方向

$$\phi_{i+1j} = \phi_{ij} + \left(\frac{\partial\phi}{\partial x}\right)_{ij} h_1 + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2\phi}{\partial x^2}\right)_{ij} h_1^2 + \frac{1}{6} \left(\frac{\partial^3\phi}{\partial x^3}\right)_{ij} h_1^3 + O(h_1^4)$$

$$\phi_{i-1j} = \phi_{ij} - \left(\frac{\partial\phi}{\partial x}\right)_{ij} h_3 + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2\phi}{\partial x^2}\right)_{ij} h_3^2 - \frac{1}{6} \left(\frac{\partial^3\phi}{\partial x^3}\right)_{ij} h_3^3 + O(h_3^4)$$

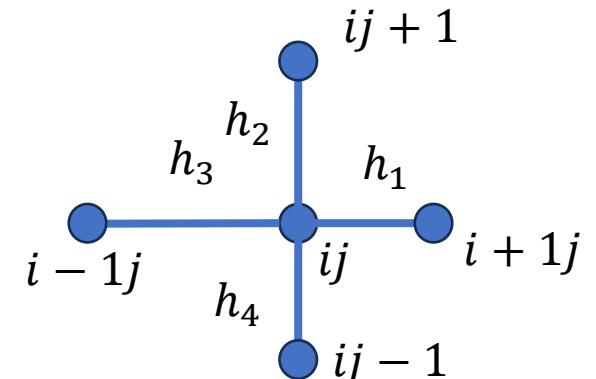
- 加权并组合

$$\alpha(\phi_{i+1j} - \phi_{ij}) + \beta(\phi_{i-1j} - \phi_{ij}) = \left(\frac{\partial\phi}{\partial x}\right)_{ij} (\alpha h_1 - \beta h_3) + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2\phi}{\partial x^2}\right)_{ij} (\alpha h_1^2 + \beta h_3^2) + \frac{1}{6} \left(\frac{\partial^3\phi}{\partial x^3}\right)_{ij} (\alpha h_1^3 - \beta h_3^3)$$

- 对一阶偏导的差分格式

向前  $\left(\frac{\partial\phi}{\partial x}\right)_{ij} = \frac{\phi_{i+1j} - \phi_{ij}}{h_1} + O(h_1)$

向后  $\left(\frac{\partial\phi}{\partial x}\right)_{ij} = \frac{\phi_{ij} - \phi_{i-1j}}{h_3} + O(h_3)$



# 中间差分格式

- 加权式

$$\alpha(\phi_{i+1j} - \phi_{ij}) + \beta(\phi_{i-1j} - \phi_{ij}) = \left(\frac{\partial\phi}{\partial x}\right)_{ij} (\alpha h_1 - \beta h_3) + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2\phi}{\partial x^2}\right)_{ij} (\alpha h_1^2 + \beta h_3^2) + \frac{1}{6} \left(\frac{\partial^3\phi}{\partial x^3}\right)_{ij} (\alpha h_1^3 - \beta h_3^3)$$

- 选择系数使得二阶偏导项前系数为零：

$$\alpha h_1^2 + \beta h_3^2 = 0 \Rightarrow \alpha = -\beta \frac{h_3^2}{h_1^2}$$

- 忽略掉三次项，得到一阶偏导的差分格式

$$\left(\frac{\partial\phi}{\partial x}\right)_{ij} = \frac{\alpha(\phi_{i+1j} - \phi_{ij}) + \beta(\phi_{i-1j} - \phi_{ij})}{(\alpha h_1 - \beta h_3)} = \frac{h_3^2(\phi_{i+1j} - \phi_{ij}) - h_1^2(\phi_{i-1j} - \phi_{ij})}{h_1 h_3 (h_1 + h_3)} + O(h_1 h_3)$$

- 同理，可处理二阶偏导，此时应使得一阶项前系数为零

$$\alpha h_1 - \beta h_3 = 0$$

$$\left(\frac{\partial^2\phi}{\partial x^2}\right)_{ij} = \frac{2}{\alpha h_1^2 + \beta h_3^2} [\alpha(\phi_{i+1j} - \phi_{ij}) + \beta(\phi_{i-1j} - \phi_{ij})] = \frac{2[h_3(\phi_{i+1j} - \phi_{ij}) + h_1(\phi_{i-1j} - \phi_{ij})]}{h_1 h_3 (h_1 + h_3)} + O(h_1 - h_3)$$

在  $h_1 = h_3$  时皆可退回到之前的形式与精度。

# 完整格式

- 以如下方程为例

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + V(x, y) \phi = h(x, y)$$

- 一般情形

$$\frac{2[h_3(\phi_{i+1j}-\phi_{ij})+h_1(\phi_{i-1j}-\phi_{ij})]}{h_1h_3(h_1+h_3)} + \frac{2[h_4(\phi_{ij+1}-\phi_{ij})+h_2(\phi_{ij-1}-\phi_{ij})]}{h_2h_4(h_2+h_4)} + V_{ij}\phi_{ij} = h_{ij}$$

- 假设方形区域，x方向和y方向各自是均匀分割，格点间距分别为 $h_x$ 和 $h_y$ ：

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} = \frac{\phi_{i+1j}+\phi_{i-1j}-2\phi_{ij}}{h_x^2} + \frac{\phi_{ij-1}+\phi_{ij+1}-2\phi_{ij}}{h_y^2}$$

- 完整格式

$$\frac{\phi_{i+1j}+\phi_{i-1j}-2\phi_{ij}}{h_x^2} + \frac{\phi_{ij-1}+\phi_{ij+1}-2\phi_{ij}}{h_y^2} + V_{ij}\phi_{ij} = h_{ij}$$

# 边条件

- 一般的边条件

$$\phi|_{\partial D} + g_1(s) \frac{\partial \phi}{\partial n}|_{\partial D} = g_2(s)$$

- 第一类边条件 (Dirichlet问题) :

$$\phi|_{\partial D} = g(s)$$

- 第二类边条件 (Neumann问题) :

$$\frac{\partial \phi}{\partial n}|_{\partial D} = g(s)$$

- 第三类边条件 (混合问题) :  $g_1(s) \neq 0, g_2(s) \neq 0$