

# 复杂情况处理

计算物理b  
高阳

# 长程相互作用

- 长程相互作用很多：引力，库仑力等（3D: $1/r$ ；2D:  $\ln(r)$ ）
- 最少像力适用于短程相互作用
- 长程相互作用不一定可以截断：对于电中性系统，尽管有屏蔽，屏蔽长度很长，截断不是必然可以。
- 若用最少像力，同号粒子间的斥力使其尽量远离，从而产生极化，这是不物理的行为。
- 所有粒子间的相互作用都应考虑

# 处理

- 不周期：用真实的作用力形式
- 周期：直接加和会发散
- 处理方法：从势能中减去常量（影响力），从而抵消发散。

- 例子：

$$U = \sum_R \sum_{i < j} \frac{q_i q_j}{|r_i - r_j + R|} - \sum_{i < j} q_i q_j \sum_{R \neq 0} \frac{1}{R}$$

- 可做大R展开分析
- 若考虑中性系统  $\sum_i q_i = 0$ , 上式第二项为0; 系统有偶极矩

# 周期性库仑势

- 势能

$$U = \sum_R \sum_{i < j} \frac{q_i q_j}{|r_i - r_j + R|}, \quad \sum_i q_i = 0$$

- 电荷采取点电荷近似

$$\rho_i(r) = q_i \delta(r - r_i)$$

- 实际上，两个电荷不能距离过近，会有额外的力保证这个限制
- 做傅里叶变换

$$\frac{1}{r} = \int \frac{d\mathbf{k}}{8\pi^3} \frac{4\pi}{\mathbf{k}^2} e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}}$$

$$\sum_R e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{R}} = \frac{8\pi^3}{V} \sum_K \delta(\mathbf{k} - \mathbf{K})$$

# 周期性库仑势II

- 势能

$$U = \frac{1}{V} \sum_{K \neq 0} \sum_{i < j} \frac{e^{iK \cdot r_{ij}}}{K^2} q_i q_j, \quad \sum_i q_i = 0$$

- 电中性使得  $K \neq 0$
- 注意：真实力的长程发散对应到小  $K$ ，而此时小  $K$  已经不发散
- 电荷不能互相距离过近：  $|r_{ij}| > r_c$
- 只考虑超过最小距离的库仑力。
- 这对  $K$  的上限加了限制：  $K < 2\pi/r_c$
- 可选取截断距离比最小距离小很多，从而  $K$  的截断造成的各向异性几乎无影响

# 周期性库仑势III

- 若截断距离太小，则计算仍十分耗时
- 可利用Ewald sum
- 电荷密度采取高斯型：

$$\rho_i = q_i \left(\frac{\alpha}{\pi}\right)^{3/2} e^{-\alpha|r - r_i|^2}$$

- 此电荷密度对应的傅里叶分解的大K加和收敛
- 需额外考虑点电荷密度与此电荷密度的差异。
- 由于差异迅速收敛，此部分可采用最小像力约定。

$$U = \frac{2\pi}{V} \sum_{K \neq 0} \left| \sum_i q_i e^{i\mathbf{K} \cdot \mathbf{r}_i} \right|^2 \frac{e^{-K^2/4\alpha}}{K^2} + \sum_{ij} q_i q_j \operatorname{erfc}(\sqrt{\alpha} r_{ij}) / r_{ij} - \left(\frac{\alpha}{\pi}\right)^{1/2} \sum_i q_i^2$$

- $\operatorname{Erfc} = 1 - \operatorname{Erf}$ . 第一项快速收敛，第二项为短程，可用最小像力。

# 周期性库仑势IV

- 实际计算时：选取很大的球形包裹系统及其副本；计算；增大球形。
  - 对相互作用的求和是条件收敛的，与不同条件的考虑次序相关。
  - 实际上，每个副本为电中性，故有电偶极
  - 在大球形表面会有电荷积累。
- 
- 自然边条件：球形嵌入完美导体
  - 若嵌入介电材料，则应考虑表面电荷的修正
- 
- 计算介电性质时非常重要。

# 其他方法

- 前述方法需遍历粒子对
- 树形算法不需完全遍历
- 核心思想：多极矩展开。
- 在粒子集外部某点考察其受力时，若场点距离相比源点尺寸足够大，可采取多极矩展开的方法研究。
- 以2D为例：考察对区域的逐级细分
  - (1) 将总系统均匀分为4份（比如正方），此为第0级至第1级；
  - (2) 将第1级的每个小方形继续分成4份，获得第2级结构；
  - (3) 此细分方法会类似的逐级细分下去。

## 其他方法II

- (4) 考察第n级的某个标号为S的方形区域；
- (5) 考虑其中粒子的受力，最近邻方形区域不能采用多极矩展开，因粒子距离可能很近。次近邻及更远的区域可采用。
- (6) 注意：在第n级的S区域中的粒子受力，应考察与其不是直接相邻的区域，而且此区域在上一级与S区域的上一级直接相邻。
- 在第n级，应该计算每一区域的多极矩，并对每个粒子，在会对其受力产生贡献的区域按照多极矩展开来计算。
- 分割步数： $\log N/2$ ，平均一个区域只有一个粒子
- 空的区域不再分割

# Langevin动力学

- 代表性例子：布朗运动  
质量很大的花粉粒子被溶液中的溶质离子碰撞产生随机运动。
- 特征：具有两种差异较大的时间尺度的自由度。花粉粒子运动缓慢，溶质离子运动迅速。
- 如果完整的采取分子动力学模拟，则需要很小的时间步长与很多步演化过程。
- 较好的策略：对二者之间的耦合采取唯象近似

# 运动方程

- 运动方程

$$m \frac{d\boldsymbol{v}}{dt} = -m\gamma\boldsymbol{v} + \boldsymbol{F}(t)$$

- 摩擦力来源：大粒子前端与后端的碰撞频率不同
- 当外力为0时，粒子归于静止
- 实际上应为布朗运动：还需额外的随机力：

$$m \frac{d\boldsymbol{v}}{dt} = -\gamma\boldsymbol{v} + \boldsymbol{F}(t) + \boldsymbol{R}(t)$$

- 对随机力的约束：
  - (1)  $\langle \boldsymbol{R}(t) \rangle = 0$
  - (2)  $\langle \boldsymbol{R}(t)\boldsymbol{R}(t + \tau) \rangle = 0, \tau > 0$  无时间关联
  - (3)  $\boldsymbol{R}$  的取值遵守高斯分布。

# 运动方程II

- 随机力具体形式

$$P[R(t)]|_{t_0 < t < t_1} \propto e^{-\frac{1}{2q} \int_{t_0}^{t_1} dt R^2(t)}$$

- 时间关联

$$\langle R_n R_m \rangle = \frac{\int dR_n dR_{n+1} \cdots dR_m \exp\left(-\frac{1}{2q} \sum_{\ell=n}^m R_\ell^2 \Delta t\right) R_n R_m}{\int dR_n dR_{n+1} \cdots dR_m \exp\left(-\frac{1}{2q} \sum_{\ell=n}^m R_\ell^2 \Delta t\right)}$$

- 结果

$$\langle R_n R_m \rangle = \frac{q}{\Delta t} \delta_{nm}$$

- 在连续情形下

$$\langle R(t) R(t + \tau) \rangle = q \delta(\tau)$$

# 确定展宽

- 运动方程

$$m \frac{d\boldsymbol{v}}{dt} = -m\gamma\boldsymbol{v} + \boldsymbol{R}(t)$$

- 频率域求解

$$\boldsymbol{v}(\omega) = \frac{1}{m} \frac{\boldsymbol{R}(\omega)}{-i\omega + \gamma}$$

- 速度关联

$$\langle \boldsymbol{v}(t)\boldsymbol{v}(t+\tau) \rangle = \int d\omega \langle \boldsymbol{v}(\omega)\boldsymbol{v}(-\omega) \rangle e^{-i\omega\tau} = \int d\omega \frac{1}{m^2} \frac{\langle \boldsymbol{R}(\omega)\boldsymbol{R}(-\omega) \rangle}{\omega^2 + \gamma^2} e^{-i\omega\tau}$$

- $\langle \boldsymbol{R}(t)\boldsymbol{R}(t+\tau) \rangle = q\delta(\tau) \Rightarrow \langle \boldsymbol{R}(\omega)\boldsymbol{R}(-\omega) \rangle = \frac{q}{2\pi}$

- $\langle \boldsymbol{v}(t)\boldsymbol{v}(t+\tau) \rangle = \frac{q}{2m^2\gamma} e^{-\gamma\tau}$

- $\frac{1}{2}m\langle \boldsymbol{v}(t)\boldsymbol{v}(t) \rangle = \frac{1}{2}k_B T \Rightarrow q = 2\gamma m k_B T$

# Verlet算法

- 运动方程

$$m \frac{d\mathbf{v}}{dt} = -m\gamma\mathbf{v} + \mathbf{R}(t) + \mathbf{F}(t)$$

- 假定在一个时间步长h之内 $\mathbf{R}(t)$ 为常量 (注: 按照高斯分布来获得)。

$$m(r(t+h) + r(t-h) - 2r(t)) = -h^2 m \gamma \frac{r(t+h) - r(t-h)}{2h} + h^2 \frac{R_+ + R_-}{2} + h^2 F(t)$$

$$m \left(1 + \frac{\gamma h}{2}\right) r(t+h) + m \left(1 - \frac{\gamma h}{2}\right) r(t-h) = 2mr(t) + h^2 \left(F(t) + \frac{R_+ + R_-}{2}\right)$$